

Föreläsning 1

(1)

1. Linjära ekvationssystem

Linjär ekvation: $3x + 2 = 8 \Leftrightarrow x = 2$

Linjärt ekvationssystem:

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 - x_3 = 6 \\ 2x_1 - x_2 + x_3 = 1 \\ -x_1 + x_2 - 2x_3 = 3 \end{cases}$$

Att lösa ekvationssystemet betyder att hitta alla x_1, x_2, x_3 som uppfyller de tre ekvationerna samtidigt.

Ex: Lös ekvationssystemet

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 - x_3 = 6 & (a) \\ -5x_2 + 3x_3 = -11 & (b) \\ -6x_3 = 12 & (c) \end{cases}$$

Trappformat system - lätt att lösa!

Lösning: (c) $-6x_3 = 12 \Leftrightarrow x_3 = -2$

(b) $-5x_2 + 3 \cdot (-2) = -11$

$\Leftrightarrow -5x_2 = -5 \Leftrightarrow x_2 = 1$

(a) $x_1 + 2 \cdot 1 - (-2) = 6 \Leftrightarrow x_1 = 2$

Lösningen till systemet ges av $\begin{cases} x_1 = 2 \\ x_2 = 1 \\ x_3 = -2 \end{cases}$

gäller $S_2 \Leftrightarrow S_3$. Alltså $S_1 \Leftrightarrow S_3$. Ok! (3)

Ex: Lös ekvationssystemet!

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 2x_3 = 3 & (a) \\ x_1 - x_2 + 8x_3 = -1 & (b) \\ 2x_1 + 3x_2 + x_3 = 8 & (c) \end{cases}$$

\Leftrightarrow

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 2x_3 = 3 & (a') = (a) \\ -2x_2 + 6x_3 = -4 & (b') = (b) - (a) \\ x_2 - 3x_3 = 2 & (c') = (c) - 2(a) \end{cases}$$

\Leftrightarrow

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 2x_3 = 3 & (a'') = (a') \\ -2x_2 + 6x_3 = -4 & (b'') = (b') \\ 0 = 0 & (c'') = 2(c') + (b') \end{cases}$$

Trappformat system.

$0=0$ tolkas som $0 \cdot x_3 = 0$, som uppfylls av alla värden på x_3 . Vi sätter därför $x_3 = t$, där t betecknar ett godtyckligt reellt tal.

Kallas parameter.

Detta ger lösningen $\begin{cases} x_1 = 1 - 5t \\ x_2 = 2 + 3t \\ x_3 = t \end{cases}, t \in \mathbb{R}$
Möjligt många lösningar!

Ex: Lös ekv. systemet

(2)

$$S1: \begin{cases} x_1 + 2x_2 - x_3 = 6 & (a) \\ 2x_1 - x_2 + x_3 = 1 & (b) \\ -x_1 + x_2 - 2x_3 = 3 & (c) \end{cases}$$

Lösning: "Successiv elimination"

$$S2: \begin{cases} x_1 + 2x_2 - x_3 = 6 & (a') = (a) \\ -5x_2 + 3x_3 = -11 & (b') = (b) - 2(a) \\ 3x_2 - 3x_3 = 9 & (c') = (c) + (a) \end{cases}$$

$$S3: \begin{cases} x_1 + 2x_2 - x_3 = 6 & (a'') = (a') \\ -5x_2 + 3x_3 = -11 & (b'') = (b') \\ -6x_3 = 12 & (c'') = 5(c') + 3(b'') \end{cases}$$

OBS!

Systemet $S3$ är trappformat och har lösningen

$$\begin{cases} x_1 = 2 \\ x_2 = 1 \\ x_3 = -2 \end{cases} \quad (\text{se ovan!})$$

Kan vi nu dra slutsatsen att $S1$ också har lösningen $\begin{cases} x_1 = 2 \\ x_2 = 1 \\ x_3 = -2 \end{cases}$?

- Ja, system $S1$ och $S2$ har samma lösningar, dvs. $S1 \Leftrightarrow S2$. På samma sätt

Ex: Lös ekv. systemet!

(4)

$$\begin{matrix} (-3) & (-2) \\ \downarrow & \downarrow \\ \downarrow & \downarrow \\ \downarrow & \downarrow \end{matrix} \begin{cases} x_1 + 2x_2 + x_3 = 1 \\ 2x_1 + 3x_2 - 2x_3 = 1 \\ 3x_1 + 4x_2 - 5x_3 = 2 \end{cases}$$

\Leftrightarrow

$$\begin{matrix} (-2) \\ \downarrow \end{matrix} \begin{cases} x_1 + 2x_2 + x_3 = 1 \\ -x_2 - 4x_3 = -1 \\ -2x_2 - 8x_3 = -1 \end{cases}$$

\Leftrightarrow

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + x_3 = 1 \\ -x_2 - 4x_3 = -1 \\ 0 = 1 \end{cases}$$

← uppfylls aldrig!

Systemet saknar lösning!

Kap 2. Geometriska vektorer

Låt P och Q vara två punkter (i planet eller rummet)



PQ ritad sträcka från P till Q .

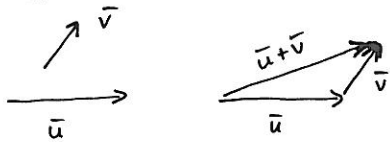


PQ och RS är två olika riktade sträckor, men (5) har samma längd och riktning.

Man säger att PQ och RS representerar samma vektor, skrivs $\overline{PQ} = \overline{RS}$.

En vektor är en riktad sträcka vars startpunkt får flyttas.

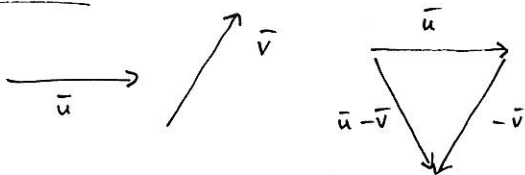
Addition:



Multiplikation med tal:

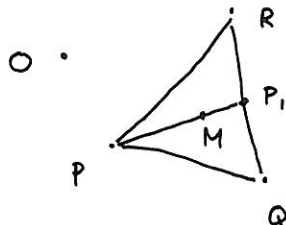


Subtraktion:



Käns förhoppningsvis igen från fysiken (krafter).

Tyngdpunktsformeln: Låt P, Q och R vara (7) hörn i en triangel och låt P_i vara mittpunkt på sträckan QR. Sträckan PP_i sägs då vara en median. Vidare, låt M vara den punkt på medianen PP_i, som delar denne i förhållandet 2:1. För alla punkter O gäller då formeln



$$\overline{OM} = \frac{1}{3}(\overline{OP} + \overline{OQ} + \overline{OR})$$

Bevis: $\overline{OM} = \overline{OP} + \overline{PM} = \overline{OP} + \frac{2}{3}PP_i =$

$$= \overline{OP} + \frac{2}{3} \cdot \frac{1}{2}(\overline{PQ} + \overline{PR}) = \overline{OP} + \frac{1}{3}\overline{PQ} + \frac{1}{3}\overline{PR} =$$

Mittpunktsformeln

$$= \overline{OP} + \frac{1}{3}(\overline{OQ} - \overline{OP}) + \frac{1}{3}(\overline{OR} - \overline{OP}) =$$

$$= \frac{1}{3}(\overline{OP} + \overline{OQ} + \overline{OR})$$

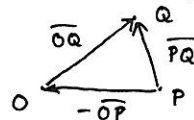
VSB!

Nollvektor: $\overline{AA} = \overline{0}$ (6)

↑
OBS beteckning!

Ex: Låt P och Q vara punkter. Då kan \overline{PQ} beskrivas med hjälp av en tredje punkt O genom

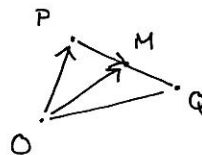
$$\overline{PQ} = \overline{OQ} - \overline{OP}$$



Räknelagar för vektorer: Läs s.23-25 själva! (är naturliga)

Mittpunktsformeln: Låt P och Q vara punkter, och M vara mittpunkt på sträckan PQ. För alla punkter O gäller då

$$\overline{OM} = \frac{1}{2}(\overline{OP} + \overline{OQ})$$



Bevis:

$$\begin{aligned} \overline{OM} &= \overline{OP} + \overline{PM} = \overline{OP} + \frac{1}{2}\overline{PQ} \\ &= \overline{OP} + \frac{1}{2}(\overline{OQ} - \overline{OP}) = \frac{1}{2}(\overline{OQ} + \overline{OP}) \end{aligned}$$

se ovan! →